**import RPi.GPIO as GPIO**

**import time**

**GPIO.setmode(GPIO.BCM) #Utilisation des numeros de broches du processeur**

**GPIO.setup(4, GPIO.OUT) #GPIO4 configuree en sortie**

**GPIO.setup(17, GPIO.IN) #GPIO17 configuree en sortie**

**while True: # Boucle infinie**

**EtatBP = GPIO.input(17)**

**If EtatBP==False :**

**print("Allume")**

**GPIO.output(4,1) # Allume la LED**

**time.sleep(0.5) # Tempo 0,5s**

**print("Eteind")**

**GPIO.output(4,0) # eteind la LED**

**time.sleep(0.5) # Tempo 0,5s**

**else :**

**GPIO.output(4,0) # eteind la LED**